

Mexatronika hám avtomatlastırılğan sistemalar paninen aralıq tekseriw sorawları

1. Avtomatlastırılğan sistemalar
2. Islep shıǵarıw processlerin mexanizatsiyalaw quralları
3. Sanaat robotların basqarıw sistemaları.
4. Mexanizatsiya qurallarınıń tiykarǵı toparları
5. Oqıw hám proektlestiriwde illyustratsiyalardan paydalanıw
6. Robototexnikalıq kompleksler
7. Pánniń obiektiv wazıypaları
8. Islep shıǵarıw processlerin mexanizatsiyalaw tiykarǵı túsinipler hám ilimiylik dárejesi
9. Óndiriste robototexnikalıq komplekslerdi qollanıw
10. Mexatron sistemaniń sxeması
11. Mexanizatsiyalawdıń maqset hám wazıypaları
12. Zamanagóy robot. Robot jaǵdayı.
13. Mexatronika hám avtomatlastırılğan sistemalar” páninin wazıypaları
14. Mexanizatsiyalaw túrleri
15. Robot halatı hám kinematikası.
16. Mexanizatsiya hám avtomatlastırıw haqqında ulıwma túsinipler
17. Avtomatlastırıw túrleri
18. Robototexnika ásbapları hám qurılımlarınıń ózgeshelikleri
19. Sanaat robotları
20. Mexanizatsiyalaw ham avtomatlastırıw abzallıqları hám kemshilikleri
21. Robottıń ásbapları hám qurılımları.
22. Mexanizatsiya quralların tańlaw hám esaplaw metodikası
23. Sanaat robotlarınıń klassifikaciyası
24. Zamanagóy robotlardıń ózgeshelikleri.
25. Sanaat manipulyatorlarınin mexatron sistemaları hám konstruksiyaları
26. CIM sistemalarınin komponentleri hám avtomatlastırıw principleri
27. Robotlardı proektlestiriw.
28. Sanaat robotlarınin klassifikaciyası
29. Islep shıǵarıw processleriniń dúzilisi hám klassifikaciyası
30. Robotlardı basqarıw sistemaları
31. Manipulyatorlar
32. Mexanizatsiyalaw quralları : klassifikaciyası hám tańlaw principleri
33. Mexanikalıq dúzilisi (háreket túri) boyınsha klassifikaciyalaw
34. Sanaat robotları hám manipulyatorlar
35. Háreketi basqarıw túri boyınsha klassifikaciyalaw.
36. Taymerlerdi real máselelerde qollanıw.
37. Sanaat robotı hám manipulyator túsiniǵı
38. Sanaat robotlarınıń tiykarǵı qásiyetleri boyınsha klassifikaciyası.
39. Taymer qurılımları haqqında ulıwma túsinipler.
40. Robotlastırılğan texnologiyalıq kompleksler.

41. Robotlardın háreket túrleri boyınsha dárejelestiriliwi.
42. Mikrokontrollerlerde qollanılatuǵın taymer qurılımları
43. Manipulyatorlardın dúzilisi hám tiykarǵı elementleri
44. Sanaat roboti túsinigi.
45. Robotlardın informaciya qurılımları.
46. Sanaat robotin konstruktiv belgileri boyınsha klassifikaciyalaw.
47. Informaciya qurılımlarınıń tiykarǵı túrleri.
48. Mikrokontrollerli basqarıw sistemaları.
49. Tiykarǵı informaciya qurılımları.
50. Sanaat robotin háreket túri boyınsha klassifikaciyalaw
51. Mikrokontroller arxitekturası.
52. Sanaat robotin erkinlik dárejeleri sanı boyınsha klassifikaciyalaw.
53. Robottı basqarıwda informaciya qurılımlarınıń roli.
54. Mikrokontrollerli sistemanıń islew principı.
55. Sanaat robotin basqarıw boyınsha klassifikaciyalaw
56. Mikrokontrollerli sistemalardıń qollanılaw tarawları.
57. Taymerlerdiń jumis rejimleri.
58. Mikrokontrollerli sistemalardıń abzallıqları.
59. Taymerlerdi real máselelerde qollanıw.
60. Manipulyatorlardın dúzilisi hám tiykarǵı elementleri
61. Mikrokontrollerlerde qollanılatuǵın taymer qurılımları.
62. Sanaat robotin konstruktiv belgileri boyınsha klassifikaciyalaw.
63. Háreketti basqarıw túri boyınsha klassifikaciyalaw.
64. Taymer qurılımları haqqında ulıwma túsinikler.
65. Mexanizatsiyalaw quralları : klassifikaciyası hám tańlaw principleri
66. Islep shıǵarıw processleriniń dúzilisi hám klassifikaciyası
67. Mikrokontroller taymerleri arxitekturası.
68. Mexanizatsiyalaw ham avtomatlastırıw abzallıqları hám kemshilikleri
69. Sanaat robotları hám manipulyatorlar
70. Taymerlerdiń jumis rejimleri.
71. Robottı basqarıwda informaciya qurılımlarınıń roli.
72. Mexanizatsiya hám avtomatlastırıw haqqında ulıwma túsinik
73. Taymerlerden úzilisler.
74. Robotlastırılǵan texnologiyalıq kompleksler.
75. Mexanizatsiyalawdıń maqset hám wazıypaları